

**Решение задач семинара 3 по курсу “Основы кибернетики”  
для 3-го потока 3-го курса факультета ВМК МГУ.  
Тема: “Эквивалентные преобразования формул”**

Теоретический материал [1: с. 146-148, 156-161], [2: с. 19].

В классе. Из [2]: 3.1 (1), 3.3 (1, 4), 3.8 (1-3), 3.9 (1).

На дом. Из [2]: 3.1 (2), 3.3 (3, 6), 3.8 (5-9), 3.9 (2).

**3.1 (1).** Используя только тождество ассоциативности конъюнкции

$$t_{\&}^A : x_1 \cdot (x_2 \cdot x_3) = (x_1 \cdot x_2) \cdot x_3,$$

вывести тождество  $(x_1 \cdot x_2) \cdot (x_3 \cdot x_4) = ((x_1 \cdot x_2) \cdot x_3) \cdot x_4$ .

**Решение.** Выполнив подстановку в тождество  $t_{\&}^A$ , представляющую собой замену переменной  $x_1$  на подформулу  $x_1 \cdot x_2$ , переменной  $x_2$  — на подформулу  $x_3$ , а переменной  $x_3$  — на подформулу  $x_4$  (в дальнейшем вид конкретных подстановок уточняться не будет), однократным эквивалентным преобразованием на основе тождества  $t_{\&}^A$  получим требуемое:

$$(x_1 \cdot x_2) \cdot (x_3 \cdot x_4) \xrightarrow{t_{\&}^A} ((x_1 \cdot x_2) \cdot x_3) \cdot x_4.$$

**3.3 (1).** С помощью расширенной системы тождеств  $\tilde{\tau}^{\text{осн}}$  преобразовать в совершенную дизъюнктивную нормальную форму от переменных  $x, y, z$  или в формулу  $x\&\bar{x}$  формулу  $x\bar{y}$ .

**Решение.**  $x\bar{y} \xrightarrow{t_{1,\&}^{\text{ПК}}} x\bar{y} \cdot (z \vee \bar{z}) \xrightarrow{t_{\&,\vee}^{\text{D}}} x\bar{y}z \vee x\bar{y}\bar{z}$ .

**3.3 (4).** С помощью расширенной системы тождеств  $\tilde{\tau}^{\text{осн}}$  преобразовать в совершенную дизъюнктивную нормальную форму от переменных  $x, y, z$  или в формулу  $x\&\bar{x}$  формулу  $(xy \vee \bar{y}z \vee \bar{x} \vee \bar{z})$ .

$$\begin{aligned} \text{Решение. } & \overline{(xy \vee \bar{y}z \vee \bar{x} \vee \bar{z})} \xrightarrow{t_{\&}^A} \overline{(xy \vee \bar{y}z) \vee (\bar{x} \vee \bar{z})} \xrightarrow{t_{\vee}^M} \overline{(xy \vee \bar{y}z) \& (\bar{x} \vee \bar{z})} \xrightarrow{t_{\vee}^M} \\ & \xrightarrow{t_{\&}^M} \overline{((xy) \& (\bar{y}z)) \& (\bar{x} \& \bar{z})} \xrightarrow{t_{\&,\&}^M, t_{\&}^M} (\bar{x} \vee \bar{y}) \& (y \vee \bar{z}) \& (xz) \xrightarrow{t_{\&,\&}^A, t_{\&,\&}^K, t_{\&,\vee}^{\text{D}}} (\bar{x} \vee \bar{y}) \& (y x z \vee \bar{z} x z) \xrightarrow{t_{\&,\&}^A, t_{\&,\vee}^{\text{D}}, t_{\&}^K} \\ & \xrightarrow{t_{\&,\&}^A, t_{\&}^K, t_{\&,\vee}^{\text{D}}} (\bar{x} \vee \bar{y}) \& (y(xz) \vee \bar{z}(xz)) \xrightarrow{t_{\&,\&}^A, t_{\&}^K} (\bar{x} \vee \bar{y}) \& (xyz \vee x(z\bar{z})) \xrightarrow{t_{0,\&}^{\text{ПК}}} (\bar{x} \vee \bar{y}) \& (xyz \vee z\bar{z}) \xrightarrow{t_{0,\vee}^{\text{ПК}}} \\ & \xrightarrow{t_{0,\vee}^{\text{ПК}}} (\bar{x} \vee \bar{y}) \& (xyz) \xrightarrow{t_{\&,\&}^K, t_{\&,\vee}^{\text{D}}} \bar{x}(xyz) \vee \bar{y}(xyz) \xrightarrow{t_{\&,\&}^A, t_{\&}^K} (yz)(x\bar{x}) \vee (xz)(y\bar{y}) \xrightarrow{t_{0,\&}^{\text{ПК}}} (x\bar{x}) \vee (y\bar{y}) \xrightarrow{t_{0,\vee}^{\text{ПК}}} x\bar{x}. \end{aligned}$$

**3.8 (1).** Построить эквивалентное преобразование при помощи расширенной системы тождеств  $\tilde{\tau}^{\text{осн}}$  для формул  $F_1$  и  $F_2$ , где

$$F_1 = x \vee yz \vee \bar{y}\bar{z},$$

$$F_2 = \overline{(x \vee y \vee z) \cdot (\bar{x} \vee \bar{y} \vee \bar{x} \vee \bar{z})}.$$

**Решение.** Выведем сначала из системы тождеств  $\tilde{\tau}^{\text{осн}}$  вспомогательное тождество

$$t^* : x_1 \vee \bar{x}_1 x_2 = x_1 \vee x_2$$

(оно понадобится не только в этой задаче).

$$\begin{aligned} x_1 \vee \bar{x}_1 x_2 &\xrightarrow{t_{1,\&}^{\text{ПК}}} x_1(x_2 \vee \bar{x}_2) \vee \bar{x}_1 x_2 \xrightarrow{t_{\&,\vee}^{\text{D}}} (x_1 x_2 \vee x_1 \bar{x}_2) \vee \bar{x}_1 x_2 \xrightarrow{t_{\vee}^{\text{OP}}} \\ &\mapsto ((x_1 x_2 \vee x_1 \bar{x}_2) \vee x_1 \bar{x}_2) \vee \bar{x}_1 x_2 \xrightarrow{t_{\vee}^{\text{A}}, t_{\vee}^{\text{K}}} (x_1 x_2 \vee x_1 \bar{x}_2) \vee (x_1 x_2 \vee \bar{x}_1 x_2) \xrightarrow{t_{\&}^{\text{K}}, t_{\&,\vee}^{\text{D}}} \\ &\Rightarrow x_1(x_2 \vee \bar{x}_2) \vee x_2(x_1 \vee \bar{x}_1) \xrightarrow{t_{1,\&}^{\text{ПК}}} x_1 \vee x_2, \end{aligned}$$

что и требовалось. Теперь преобразуем  $F_2$  к  $F_1$ .

$$\begin{aligned} F_2 &= \overline{(x \vee y \vee z) \cdot (x \vee \bar{y} \vee x \vee z)} \xrightarrow{t_{\vee}^{\text{M}}} \overline{(x \vee y \vee z)} \vee \overline{(x \vee \bar{y} \vee x \vee z)} \xrightarrow{t_{\vee}^{\text{M}}, t_{\vee}^{\text{M}}} \\ &\xrightarrow{t_{\vee}^{\text{M}}, t_{\vee}^{\text{M}}} \bar{x} \bar{y} \bar{z} \vee (x \vee y) \& (x \vee z) \xrightarrow{t_{\&}^{\text{K}}, t_{\&,\vee}^{\text{D}}} \bar{x} \bar{y} \bar{z} \vee (xx \vee yx \vee xz \vee yz) \xrightarrow{t_{\&}^{\text{OP}}, t_{\&}^{\text{K}}, t_{\&}^{\text{A}}, t_{\&,\vee}^{\text{D}}, t_{\vee}^{\text{A}}} \\ &\Rightarrow \bar{x} \bar{y} \bar{z} \vee ((x \vee x(y \vee z)) \vee yz) \xrightarrow{t^{\text{П}}} \bar{x} \bar{y} \bar{z} \vee (x \vee yz) \xrightarrow{t_{\vee}^{\text{K}}, t_{\vee}^{\text{A}}, t_{\&}^{\text{A}}} (x \vee \bar{x}(\bar{y} \bar{z})) \vee yz \xrightarrow{t^*} \\ &\mapsto (x \vee \bar{y} \bar{z}) \vee yz \xrightarrow{t_{\vee}^{\text{K}}, t_{\vee}^{\text{A}}} x \vee yz \vee \bar{y} \bar{z} = F_1. \end{aligned}$$

Эквивалентное преобразование построено.

**3.8 (2).** Построить эквивалентное преобразование при помощи расширенной системы тождеств  $\tilde{\tau}^{\text{осн}}$  для формул  $F_1$  и  $F_2$ , где

$$\begin{aligned} F_1 &= \overline{(xy \vee \bar{z})(\bar{x} \vee y)} \vee \bar{x} \cdot (y \vee z \vee (x \vee \bar{z})y), \\ F_2 &= (\bar{x} \vee \bar{y})(z \vee x) \vee \overline{(\bar{y} \vee z)(\bar{x} \vee \bar{z}) \vee x \bar{y} \bar{z}} \cdot (\bar{x} \vee \bar{y}). \end{aligned}$$

**Решение.** Преобразуем  $F_1$ .

$$\begin{aligned} F_1 &= \overline{(xy \vee \bar{z})(\bar{x} \vee y)} \vee \bar{x} \cdot (y \vee z \vee (x \vee \bar{z})y) \xrightarrow{t_{\&}^{\text{M}}, t_{\&}^{\text{K}}, t_{\vee}^{\text{A}}, t_{\vee}^{\text{K}}} \\ &\Rightarrow \overline{(xy \vee \bar{z}) \vee (\bar{x} \vee y)} \vee \bar{x} \cdot ((y \vee y(x \vee \bar{z})) \vee z) \xrightarrow{t_{\vee}^{\text{M}}, t_{\vee}^{\text{П}}} \\ &\Rightarrow ((\overline{(xy) \& \bar{z}}) \vee (\bar{x} \& \bar{y}) \vee \bar{x} \cdot (y \vee z) \xrightarrow{t_{\&}^{\text{M}}, t_{\&}^{\text{M}}, t_{\&,\vee}^{\text{D}}} ((\bar{x} \vee \bar{y}) \& z) \vee x \bar{y} \vee \bar{x} y \vee \bar{x} z \xrightarrow{t_{\&}^{\text{K}}, t_{\&,\vee}^{\text{D}}} \\ &\Rightarrow (\bar{x} z \vee \bar{y} z) \vee x \bar{y} \vee \bar{x} y \vee \bar{x} z \xrightarrow{t_{\vee}^{\text{K}}, t_{\vee}^{\text{A}}} (\bar{x} z \vee \bar{x} z) \vee \bar{y} z \vee x \bar{y} \vee \bar{x} y \xrightarrow{t_{\vee}^{\text{OP}}} \bar{x} z \vee \bar{y} z \vee x \bar{y} \vee \bar{x} y. \end{aligned}$$

Преобразуем  $F_2$ .

$$\begin{aligned} F_2 &= (\bar{x} \vee \bar{y})(z \vee x) \vee \overline{(\bar{y} \vee z)(\bar{x} \vee \bar{z}) \vee x \bar{y} \bar{z}} \cdot (\bar{x} \vee \bar{y}) \xrightarrow{t_{\vee}^{\text{M}}, t_{\&}^{\text{K}}, t_{\&,\vee}^{\text{D}}} \\ &\Rightarrow (\bar{x} z \vee \bar{y} z \vee \bar{x} x \vee \bar{y} x) \vee \overline{(\bar{y} \vee z)(\bar{x} \vee \bar{z})} \cdot \overline{(x \bar{y} \bar{z})} \cdot (\bar{x} \vee \bar{y}) \xrightarrow{t_{\vee}^{\text{A}}, t_{\vee}^{\text{K}}, t_{\&}^{\text{K}}, t_{\&}^{\text{M}}} \\ &\Rightarrow ((\bar{x} z \vee \bar{y} z \vee x \bar{y}) \vee x \bar{x}) \vee (\overline{(\bar{y} \vee z)} \vee \overline{(\bar{x} \vee \bar{z})}) \cdot (\bar{x} \vee \bar{y} \vee \bar{z}) \cdot (\bar{x} \vee \bar{y}) \xrightarrow{t_{0,\vee}^{\text{ПК}}, t_{\vee}^{\text{M}}, t_{\vee}^{\text{M}}} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& \Rightarrow (\bar{x}z \vee \bar{y}z \vee x\bar{y}) \vee (\bar{y}\bar{z} \vee \bar{x}\bar{z}) \cdot (\bar{x} \vee y \vee z) \cdot (\bar{x} \vee \bar{y}) \xrightarrow{t_{\neg}^M, t_{\&}^A, t_{\vee}^A} \\
& \Rightarrow (\bar{x}z \vee \bar{y}z \vee x\bar{y}) \vee (y\bar{z} \vee xz) \cdot ((\bar{x} \vee (y \vee z)) \cdot (\bar{x} \vee \bar{y})) \xrightarrow{t_{\vee, \&}^D} \\
& \mapsto (\bar{x}z \vee \bar{y}z \vee x\bar{y}) \vee (y\bar{z} \vee xz) \cdot (\bar{x} \vee (y \vee z) \cdot \bar{y}) \xrightarrow{t_{\&}^K, t_{\&, \vee}^D} \\
& \Rightarrow (\bar{x}z \vee \bar{y}z \vee x\bar{y}) \vee (y\bar{z} \vee xz) \cdot (\bar{x} \vee (y\bar{y} \vee \bar{y}z)) \xrightarrow{t_{\vee}^K, t_{0, \vee}^{\Pi K}} \\
& \Rightarrow (\bar{x}z \vee \bar{y}z \vee x\bar{y}) \vee (y\bar{z} \vee xz) \cdot (\bar{x} \vee \bar{y}z) \xrightarrow{t_{\&}^K, t_{\&, \vee}^D} \\
& \Rightarrow (\bar{x}z \vee \bar{y}z \vee x\bar{y}) \vee (y\bar{z}\bar{x} \vee xz\bar{x} \vee y\bar{z}\bar{y}z \vee xz\bar{y}z) \xrightarrow{t_{\&}^K, t_{\&}^A} \\
& \Rightarrow (\bar{x}z \vee \bar{y}z \vee x\bar{y}) \vee (\bar{x}y\bar{z} \vee z(x\bar{x}) \vee (y\bar{y})(z\bar{z}) \vee x\bar{y}(zz)) \xrightarrow{t_{0, \&}^{\Pi K}, t_{\&}^{\Pi}} \\
& \Rightarrow (\bar{x}z \vee \bar{y}z \vee x\bar{y}) \vee (\bar{x}y\bar{z} \vee (x\bar{x}) \vee (z\bar{z}) \vee x\bar{y}z) \xrightarrow{t_{\vee}^K, t_{\vee}^A} \\
& \Rightarrow (\bar{x}z \vee \bar{y}z \vee x\bar{y}) \vee ((\bar{x}y\bar{z} \vee x\bar{y}z) \vee (x\bar{x})) \vee (z\bar{z}) \xrightarrow{t_{0, \vee}^{\Pi K}} \\
& \Rightarrow (\bar{x}z \vee \bar{y}z \vee x\bar{y}) \vee (\bar{x}y\bar{z} \vee x\bar{y}z) \xrightarrow{t_{\vee}^K, t_{\vee}^A} (\bar{x}z \vee \bar{x}y\bar{z}) \vee \bar{y}z \vee (x\bar{y} \vee (x\bar{y})z) \xrightarrow{t_{\&, \vee}^D, t_{\vee}^{\Pi}, t_{\vee}^K} \\
& \Rightarrow \bar{x}(z \vee \bar{z}y) \vee \bar{y}z \vee x\bar{y} \xrightarrow{t^*} \bar{x}(z \vee y) \vee \bar{y}z \vee x\bar{y} \xrightarrow{t_{\&, \vee}^D} (\bar{x}z \vee \bar{x}y) \vee \bar{y}z \vee x\bar{y} \xrightarrow{t_{\vee}^K, t_{\vee}^A} \bar{x}z \vee \bar{y}z \vee x\bar{y} \vee \bar{x}y.
\end{aligned}$$

Таким образом,  $F_1$  и  $F_2$  эквивалентными преобразованиями приведены к одному и тому же виду, что и доказывает эквивалентность этих формул.

**3.8 (3).** Построить эквивалентное преобразование при помощи расширенной системы тождеств  $\tilde{\tau}^{\text{осн}}$  для формул  $F_1$  и  $F_2$ , где

$$F_1 = \overline{(x \vee \bar{y}) \vee ((x \vee \bar{y} \vee z) \cdot (\bar{x} \vee y \vee \bar{z}))}, \quad F_2 = \overline{(\bar{y} \vee x \vee z) \vee \bar{x}y}.$$

**Решение.** Преобразуем  $F_1$ .

$$\begin{aligned}
F_1 &= \overline{(x \vee \bar{y}) \vee ((x \vee \bar{y} \vee z) \cdot (\bar{x} \vee y \vee \bar{z}))} \xrightarrow{t_{\vee}^M} \overline{(x \vee \bar{y}) \cdot ((x \vee \bar{y} \vee z) \cdot (\bar{x} \vee y \vee \bar{z}))} \xrightarrow{t_{\vee}^M, t_{\&}^M, t_{\neg}^M} \\
&\Rightarrow (\bar{x}y) \cdot (\overline{(x \vee \bar{y} \vee z) \vee (\bar{x} \vee y \vee \bar{z})}) \xrightarrow{t_{\vee}^M, t_{\neg}^M} (\bar{x}y) \cdot (\bar{x}y\bar{z} \vee (\bar{x} \vee y \vee \bar{z})) \xrightarrow{t_{\&}^K, t_{\vee}^A, t_{\&}^A} \\
&\Rightarrow (\bar{x}y) \cdot ((\bar{x} \vee \bar{x}(y\bar{z})) \vee y \vee \bar{z}) \xrightarrow{t_{\vee}^{\Pi}} (\bar{x}y) \cdot (\bar{x} \vee y \vee \bar{z}) \xrightarrow{t_{\&, \vee}^D} (\bar{x}y)\bar{x} \vee (\bar{x}y)y \vee (\bar{x}y)\bar{z} \xrightarrow{t_{\&}^K, t_{\&}^A} \\
&\Rightarrow (\bar{x}\bar{x})y \vee \bar{x}(yy) \vee \bar{x}y\bar{z} \xrightarrow{t_{\&}^{\Pi}} ((\bar{x}y) \vee (\bar{x}y)) \vee \bar{x}y\bar{z} \xrightarrow{t_{\vee}^{\Pi}} \bar{x}y \vee (\bar{x}y)\bar{z} \xrightarrow{t_{\vee}^{\Pi}} \bar{x}y.
\end{aligned}$$

Преобразуем  $F_2$ .

$$F_2 = \overline{(\bar{y} \vee x \vee z) \vee \bar{x}y} \xrightarrow{t_{\vee}^M, t_{\neg}^M} y\bar{x}\bar{z} \vee \bar{x}y \xrightarrow{t_{\&}^K, t_{\&}^K, t_{\&}^A} (\bar{x}y) \vee (\bar{x}y)\bar{z} \xrightarrow{t_{\vee}^{\Pi}} \bar{x}y.$$

Таким образом,  $F_1$  и  $F_2$  эквивалентными преобразованиями приведены к одному и тому же виду, что и доказывает эквивалентность этих формул.

**3.9 (1).** Построить конечную полную систему тождеств для класса формул над базисом  $B$ , если  $B = \{xy, x \oplus y, 1\}$ .

**Решение.** Конечно, можно было бы воспользоваться теоремой 5.2 (теоремой перехода), изложенной на страницах 47–48 части 2 методических материалов по курсу «Основы кибернетики». Однако, мы предложим более короткое, хотя и более специальное решение данной задачи. Монотонной конъюнкцией называется формула, имеющая либо вид константы 1, либо вид элементарной конъюнкции булевых переменных. Полиномом Жегалкина называется формула над базисом  $B$ , имеющая либо вид  $1 \oplus 1$ , либо вид суммы по модулю 2 попарно неэквивалентных монотонных конъюнкций. Напомним, что у каждой булевой функции имеется, и притом ровно один (с точностью до порядка слагаемых и множителей в слагаемых) реализующий ее полином Жегалкина. Это позволяет считать полиномы Жегалкина каноническим видом в эквивалентных преобразованиях формул над базисом  $B$ , и строить полную систему тождеств, исходя из возможности использования тождеств на том или ином этапе приведения формул к каноническому виду. Опишем эти этапы для произвольной формулы над базисом  $B$ .

Этап 1. Раскрытие скобок (приведение формулы к виду суммы по модулю 2 конъюнкций переменных и констант 1). На этом этапе понадобятся такие тождества:

$$t_{\&\oplus}^D : x_1 \cdot (x_2 \oplus x_3) = x_1x_2 \oplus x_1x_3, \quad t_{\&}^K : x_1x_2 = x_2x_1$$

(второе тождество нужно для получения дистрибутивности, связанной с умножением справа суммы на переменную; в дальнейшем, если тождество содержится в системе  $\tau^{\text{осн}}$ , то мы будем упоминать лишь его название).

Этап 2. Приведение слагаемых к виду монотонных конъюнкций. На этом этапе понадобятся такие тождества:

$$t_{\&}^K, t_{\&}^A, t_{\&}^{\text{оп}}, \hat{t}_{1,\&}^{\text{пк}} : x_1 \cdot 1 = x_1.$$

Этап 3. Приведение суммы слагаемых к виду полинома Жегалкина. На этом этапе понадобятся такие тождества:

$$t_{\oplus}^K : x_1 \oplus x_2 = x_2 \oplus x_1, \quad t_{\oplus}^A : x_1 \oplus (x_2 \oplus x_3) = (x_1 \oplus x_2) \oplus x_3,$$

$$t_{\oplus}^{\text{оп}} : x_1 \oplus x_1 = 1 \oplus 1, \quad t_{0,\oplus}^{\text{пк}} : x_1 \oplus (1 \oplus 1) = x_1.$$

Из приведенных построений с очевидностью следует, что система тождеств  $\tau_B = \{t_{\&\oplus}^D, t_{\&}^K, t_{\&}^A, t_{\&}^{\text{оп}}, \hat{t}_{1,\&}^{\text{пк}}, t_{\oplus}^K, t_{\oplus}^A, t_{\oplus}^{\text{оп}}, t_{0,\oplus}^{\text{пк}}\}$  и является искомой конечной полной системой тождеств для формул над базисом  $B$ .

## Литература

1. Ложкин С.А. Лекции по основам кибернетики. — М.: МГУ, 2004. (Электронные версии лекций последних лет можно найти по адресу:  
[http://mk.cs.msu.ru/index.php/Основы\\_кибернетики\\_\(3-й\\_поток\)](http://mk.cs.msu.ru/index.php/Основы_кибернетики_(3-й_поток)))
2. Алексеев В.Б., Вороненко А.А., Ложкин С.А., Романов Д.С., Сапоженко А.А., Селезнева С.Н. Задачи по курсу «Основы кибернетики». — М.: МГУ, 2011.