

Структуры данных, алгоритмы и сложность

(беглое введение-недообзор)

Практикум МК, 3 курс

Рассказывает:

Подымов Владислав Васильевич

Осень 2017

Вступление

C++, класс `std::map`, метод `find(key)`, параграф документации:

Сложность этого метода – логарифм относительно размера (`size()`)

Чтобы наиболее полно осознать смысл этого предложения, необходимо понять,

- Для чего формулируется *сложность*
- Что такое *сложность*
- Какая *сложность* считается *большой*, а какая – *маленькой*
- Как можно достичь такой *сложности*

Основная цель лекции – пролить хоть немного света на эти вопросы

Задачи, проблемы и решающие алгоритмы

(31) У Васи есть 5 яблок. 3 яблока он отдал Коле. Сколько яблок осталось у Васи?

Это **задача**, и у неё есть

- текст условия
- правильный ответ (2 яблока)

(32) У Васи есть N яблок. K яблок он отдал Коле. Сколько яблок осталось у Васи?

Это тоже задача, но она имеет совсем другое устройство:

- $(N - K)$ – это *вроде бы* правильный ответ к задаче
- настолько же правильным будет и ответ $((N - 2) + K - 2*(K-1))$, и много других (*что же такое “правильный ответ”?*)

В **32** “скрыто” **бесконечно много** однотипных задач, аналогичных **31**, по одной для каждой пары чисел(, *подставляемых на места символов*) N и K

Числа N и K – это **параметры** задачи, или **входные данные**

Для каждого набора значений параметров **32** имеет единственный правильный ответ

Задачи, проблемы и решающие алгоритмы

(32) У Васи есть N яблок. K яблок он отдал Коле. Сколько яблок осталось у Васи?

Задача, содержащая параметры, от **бесконечного** разнообразия значений которых зависит правильный ответ, имеет более точные названия: **массовая задача** и **проблема**

Понятие **алгоритма** вам *вроде бы* должно быть хорошо знакомо

Это понятие формулируется в контексте **массовых** задач

В частности, вы можете легко сформулировать “алгоритм”, решающий **32**:

- 1) Вычесть число K из числа N
- 2) Выдать результат в ответ

Действительно ли это алгоритм?

Действительно ли этот “алгоритм” решает 32?

Какова сложность этого “алгоритма”?

Задачи, проблемы и решающие алгоритмы

(32) У Васи есть N яблок. K яблок он отдал Коле. Сколько яблок осталось у Васи?

(A):

- 1) Вычесть число K из числа N
- 2) Выдать результат в ответ

Смелое утверждение: если разрешить Васе и Коле иметь и передавать любое действительное число яблок, то 32 в таком осмыслении **не имеет** решающего алгоритма

Пояснение:

- 1) **Тезис Чёрча-Тьюринга:** любой алгоритм решения массовой задачи может быть переформулирован в терминах машины Тьюринга
- 2) Не существует машины Тьюринга, способной оперировать **произвольными** действительными числами

Задачи, проблемы и решающие алгоритмы

(32) У Васи есть N яблок. K яблок он отдал Коле. Сколько яблок осталось у Васи?

(A):

- 1) Вычтешь число K из числа N
- 2) Выдать результат в ответ

Чтобы утверждать, что (A) – алгоритм, достаточно

- придумать конечное представление чисел, то есть отобразить каждое число в конечное слово в конечном алфавите
 - **например:** целое неотрицательное число представляется конечной последовательностью символов 0, 1 – двоичной записью этого числа
- придумать, в каком виде разрешено хранить вход и промежуточные состояния вычисления алгоритма
 - **например:** вход особенным образом располагается на одномерной ленте, счётно-бесконечной в обе стороны, и на каждом шаге работы алгоритма на этой ленте записана конечная последовательность символов 0, 1 и обзревается некоторая ячейка
- придумать, какие операции над промежуточными состояниями разрешены алгоритмом, и как именно они работают
 - **например,** (вспоминаем полное определение машины Тьюринга)

Задачи, проблемы и решающие алгоритмы

(32) У Васи есть N яблок. K яблок он отдал Коле. Сколько яблок осталось у Васи?

(A):

- 1) Вычесть число K из числа N
- 2) Выдать результат в ответ

Чтобы утверждать, что алгоритм **решает массовую задачу**, достаточно

- понять, как каждые входные данные задачи отображаются в правильный ответ
- убедиться, что на каждом входных данных задачи алгоритм завершает свою работу и в качестве результата выдаёт правильный ответ

А чтобы понять, какова **сложность** алгоритма, требуется ответить ещё на массу вопросов

Например, используя только “классические” определения сложности, можно утверждать, что (A) имеет

- константную сложность ($O(1)$)
- логарифмическую сложность ($O(\log n)$)
- линейную сложность ($O(n)$)
- ...

Виды сложности

(A):

- 1) Вычесть число K из числа N
- 2) Выдать результат в ответ

Сложность алгоритма – это то, сколько ... требуется алгоритму (*в худшем случае*) для решения задачи в зависимости от размера входных данных, если мы считаем ... алгоритмом и представляем данные так: ...

Машины Тьюринга:

- **сложность по времени**: это то, сколько шагов работы машины Тьюринга требуется для решения задачи, данные которой закодированы двоичной последовательностью (некоторого размера)
- **сложность по памяти**: это то, сколько дополнительных ячеек ленты обзревается машиной Тьюринга при решении задачи, данные которой ...

Схемная сложность:

- **по глубине (времени)**: это то, какую глубину имеет схема в заданном базисе, выдающая на выходы требуемый ответ, если данные закодированы двоичной последовательностью (некоторого размера), подаваемой на вход схемы
- **по размеру (памяти)**: это то, сколько функциональных элементов содержит схема в заданном базисе ...
- ...

Виды сложности

(A):

- 1) Вычесть число K из числа N
- 2) Выдать результат в ответ

(A) имеет сложность

- $O(n)$ по времени в модели машин Тьюринга
- $O(\log n)$ по глубине (времени) в модели схем из функциональных элементов в стандартном базисе (СФЭ)
- **$O(1)$ по времени с точки зрения программиста**
- $O(1)$ по памяти в модели машин Тьюринга
- $O(n)$ по размеру (памяти) в модели СФЭ
- **$O(1)$ по памяти с точки зрения программиста**

Почему понимание сложности программистом так сильно отличается от “классических математических” пониманий, и как определить эту сложность?

Виды сложности

(A):

- 1) Вычесть число K из числа N
- 2) Выдать результат в ответ

“Программистская” сложность алгоритма

- **по времени**: это то, насколько долго потребуется ждать завершения работы программы, **запущенной на процессоре**
- **по памяти**: это то, сколько примитивов языка программирования потребуется использовать помимо заданных входом программы

Эта сложность учитывает особенности устройства современных компьютеров и языков программирования

Например:

- В качестве примитивов часто целые числа **ограниченного диапазона**, трактующиеся как **произвольные** целые числа с явной или неявной поправкой “если не произойдет переполнение при работе алгоритма”
- процессор содержит некоторый набор допустимых команд, каждая из которых выполняется **за фиксированное время** (число тактов)

Все современные процессоры способны выполнять основные арифметические действия над целыми числами (с заданной шириной двоичной записи; с переполнением) за фиксированное время

Виды сложности

(A):

- 1) Вычесть число K из числа N
- 2) Выдать результат в ответ

“Программистская” сложность алгоритма

- **по времени**: это то, насколько долго потребуется ждать завершения работы программы, **запущенной на процессоре**
- **по памяти**: это то, сколько примитивов языка программирования потребуется использовать помимо заданных входом программы

В дальнейших рассуждениях про сложность алгоритмов будет полагаться, что

- арифметический тип данных содержит все целые числа (переполнение всегда подразумевается неявно)
- **сложность алгоритма** (по времени) – это суммарное число операций над простыми типами данных (в т.ч. арифметическим), производимых алгоритмом
 - т.е. каждая операция имеет константную ненулевую сложность, а остальные составные части работы алгоритма имеют сложность 0

Алгоритмы будут записываться в C-подобном псевдокоде

Список

Есть много вариантов определения понятия “список”, и много разновидностей списков

С этого момента и до конца будем стараться придерживаться определений, приближенных к stl C++ (хотя и отличающихся некоторыми несущественными деталями), и давать эти определения местами не очень строго, но как можно более коротко

Определения “в духе stl” имеют декларативный характер:

- описывается набор концепций, при помощи которых можно коротко, ясно и наглядно ввести интерфейс работы с определяемым понятием и пояснить, как именно этот интерфейс должен работать
- предъявляется набор требований к конкретному устройству реализации понятия, которых должна придерживаться любая реализация: структуры данных этой реализации и алгоритмы работы с этими структурами должны быть выбраны так, чтобы все требования соблюдались
- конкретное устройство реализации опускается: оно может быть любым, подходящим под требования

СПИСОК

Концептуальное устройство (двусвязного) **списка**:

- он содержит конечную последовательность элементов заданного типа, каждый элемент хранится в уникальной вершине списка, порядок вершин – это порядок хранимых элементов
- длина списка – это количество хранимых элементов
- вершины можно проверять на совпадение (“**V1 == V2**” = “V1 и V2 – одна и та же вершина”)
- по текущей вершине V можно получить хранящийся в ней элемент ***V**
- по текущей вершине V можно получить следующую вершину **next(V)** и предыдущую вершину **prev(V)**, если они существуют
- в списке выделены специальные вершины: первая вершина **L.head()**, а также последняя вершина **L.end()**, которая не хранит никакой элемент и располагается после всех остальных вершин (хранящих элементы)
- в список можно вставлять элементы, и из него можно удалять элементы:
 - **L.insert(V, e)** – вставить элемент e перед вершиной V
 - **L.erase(V)** – удалить вершину V

Требования:

- Все процедуры интерфейса (***V**, **next(V)**, **prev(V)**, **L.head()**, **L.end()**, **L.insert(V, e)**, **L.erase(V)**) имеют константную сложность **относительно длины списка**
- Добавление/удаление вершины не изменяет другие вершины списка

СПИСОК

Типичная реализация вершины v списка (кроме пустой вершины):



Выбор структуры данных, как правило, непосредственно влияет на устройство некоторых (базовых) процедур интерфейса

Остальные процедуры можно описать “высокоуровнево”: на основе базовых

В конечном итоге важна не реализация как таковая, а **гарантии**, предоставляемые реализацией по отношению к процедурам

Например, гарантии типичной реализации по отношению к базовым процедурам $*V$, $next(V)$, $prev(V)$: **эти процедуры имеют константную сложность**

Следует иметь в виду, что даже самые маленькие детали выбора структур данных важны в реализации, и не все такие детали предельно очевидны

Например: **что такое список?**

Если отождествить список L с его головой $L.head()$, то **не получится его реализовать согласно всем требованиям**

Для соблюдения упомянутых ранее требований достаточно сказать, что список L – это пара **$(L.head(), L.end())$**

СПИСОК

Типичная реализация вершины v списка (кроме пустой вершины):



Алгоритм вычисления головы списка: $L.\text{head}()$ – с константной **сложностью**:

- return H;

Алгоритм вычисления элемента $L.\text{end}()$ с константной **сложностью**:

- return E;

Алгоритм вставки: $L.\text{insert}(V, e)$ – с константной **сложностью**:

- new node V' ; $*V' = e$; $\text{next}(V') = V$; $\text{prev}(V') = \text{prev}(V)$;
- if($V == H$) $L = (V', E)$;
- if($V \neq H$) $\text{next}(\text{prev}(V)) = V'$;

Алгоритм удаления: $L.\text{erase}(V)$ – тоже можно реализовать с константной **сложностью** (но теперь это совсем очевидно, и все вы знаете, как это сделать)

А можно ли соблюсти все требования, если заменить “программистскую” сложность на сложность по времени в модели машин Тьюринга?

Список

Типичная реализация вершины v списка (кроме пустой вершины):



Ещё немного “подводных камней”

Останется ли сложность процедур вставки и удаления элемента константной, если размещение выбранного элемента в вершине имеет высокую сложность?

В простых случаях элемент, вставляемый в список, никак не связан с этим списком

В этих случаях достаточно **внимательно** посмотреть в определение сложности и убедиться, что проблем не возникает, т.к. рассматривается только зависимость относительно длины списка

Пример “непростого” случая: в C++ несложно создать элемент, при размещении которого в вершине списка будет совершаться обход всех вершин списка

При рассуждении об оценках сложности обычно неявно присутствует требование, согласно которому подобные “непростые” случаи не рассматриваются:
любая операция над элементами хранимого типа имеет константную сложность

Вектор

Концептуальное устройство **вектора** V :

- он содержит конечную последовательность элементов заданного типа
- длина вектора – это количество элементов последовательности
- каждый элемент можно получить по его индексу – целому неотрицательному числу i : **$V[i]$** (*полагаем, что элементы индексируются с нуля*)
- В конец вектора можно вставлять элементы, и с конца вектора можно удалять элементы:
 - **$L.push_back(e)$** – добавить элемент e в конец вектора
 - **$L.pop_back()$** – удалить последний элемент из вектора

Требования:

- Процедура индексации ($V[i]$) имеет константную сложность относительно длины V
- **А как быть с добавлением и удалением элементов?**

Если вспомнить типичную реализацию вектора (непрерывный массив данных заданного размера в памяти), то немедленно возникает такое требование:

процедуры добавления и удаления имеют сложность, линейную относительно длины вектора

(т.к. в худшем случае может потребоваться

размещение всех элементов вектора в новом массиве данных)

Это не очень хорошее требование: на практике элемент

- добавляется в вектор за константное время *в большинстве случаев*
- удаляется из вектора за константное время **всегда**

Вектор

Снижение сложности удаления элемента из вектора получается тем же “жонглированием деталями реализации”, как и для списков:

Вектор V – это система (P, L, N) , где

- P – указатель на начало массива данных, выделенного для элементов вектора
- L – то, сколько элементов вмещается в выделенный массив данных
- N – длина вектора

Алгоритм индексации: $V[i]$ – с константной **сложностью**:

- `return *(P + i);` - где прибавление числа к адресу происходит так же, как в C

Алгоритм удаления: `V.pop_back()` – с константной **сложностью**:

- $V = (P, L, N-1)$; (*и стереть последний элемент*)

Процедура `V.push_back(e)` всё равно будет иметь линейную сложность

Чтобы справиться с этим “недоразумением”, следует точнее сформулировать само понятие “сложности”

Вектор

Сложность в худшем случае – это сложность, о которой шла речь до этой фразы

Этот вид сложности далеко не всегда подходит для рассуждений о том, за какое время будет завершаться работа алгоритма *как правило*, или *в большинстве случаев*, или *в тех случаях, для которых прежде всего предназначен алгоритм*, или ...

Есть и другие виды сложности, более подходящие для таких рассуждений, например:

- **ТИПИЧНАЯ СЛОЖНОСТЬ**: все входные данные разделяются на типичные и нетипичные, и приводится оценка сложности для типичных входных данных
- **СРЕДНЯЯ СЛОЖНОСТЬ**: предполагается семейство вероятностных распределений, описывающее частоту появления каждого конкретного входных данных заданного размера; средняя сложность – это мат.ожидание сложности с учётом предполагаемого распределения
- **УСРЕДНЁННАЯ СЛОЖНОСТЬ**: средняя сложность в случае, когда все данные одного размера равновероятны (*семейство равномерных распределений*)

Все эти виды сложности по-своему полезны, но не подходят для нашего случая: анализа сложности процедуры `V.push_back(e)`

Вектор

Амортизированная сложность алгоритма определяется так:

- определяется начальное состояние рассматриваемого объекта (*например, (P, 1, 0)*)
- сложность формулируется для набора процедур (*например, для V.push_back(e)*)
- сложность определяется относительно **числа процедур** n , последовательно вызываемых из начального состояния
- пусть $T(n)$ – **худшее время** последовательного выполнения n процедур
- амортизированная сложность алгоритма – это функция $f(n) = T(n)/n$

Амортизированная сложность тем ниже, чем реже при фактической последовательной работе с объектом встречаются “худшие случаи”

Требования к процедуре V.push_back(e) для вектора V:

- сложность этой процедуры в худшем случае линейна относительно длины вектора
- амортизированная сложность этой процедуры константна

Алгоритм вставки: $(P, L, N).push_back(e)$ – с требуемой **сложностью:**

- $\text{if}(L > N) \{*(P + N) = e; N++;\}$
- $\text{if}(L \leq N)$:
 - $P' = \text{new } T[2*L];$
 - $P'[0:N] = P[0:N]; \text{ delete } P;$
 - $V = (P', 2*L, N); V.push_back(e);$

А почему амортизированная сложность этого алгоритма константна?

Задача поиска

Словарь и **множество** – это (в числе других) два общеизвестных и часто используемых в программировании понятия, для которых требуются структуры данных и алгоритмы над ними, позволяющие эффективно рассуждать о таких наборе концепций и интерфейсе:

- на каждом шаге работы имеется совокупность вершин, в которых хранятся объекты заданного типа (в множестве – элементов, в словаре – ключей)
- в эту совокупность нужно уметь добавлять вершины с новыми объектами
- из этой совокупности нужно уметь удалять вершины
- в этой совокупности требуется уметь **искать** вершину, хранящую заданный объект

Чуть более строго, основные процедуры, требуемые для решения **задачи поиска** объекта в обновляемой совокупности, выглядят так:

- **S.add(e)** – добавить e в совокупность, хранимую в S
- **S.erase(v)** – удалить вершину v из S
 - *вроде бы это всё у вас было, так что S.erase(v) обсуждать не будем*
- **S.find(e)** – вернуть вершину, хранящую объект e , если она есть, или сказать, что такой вершины нет, если её нет

Структуры данных, наиболее подходящие для решения этой задачи, сложность процедур добавления, удаления и поиска, и дополнительные процедуры интерфейса зависят от особенностей типа объектов, хранящихся в совокупности

Бинарное дерево поиска

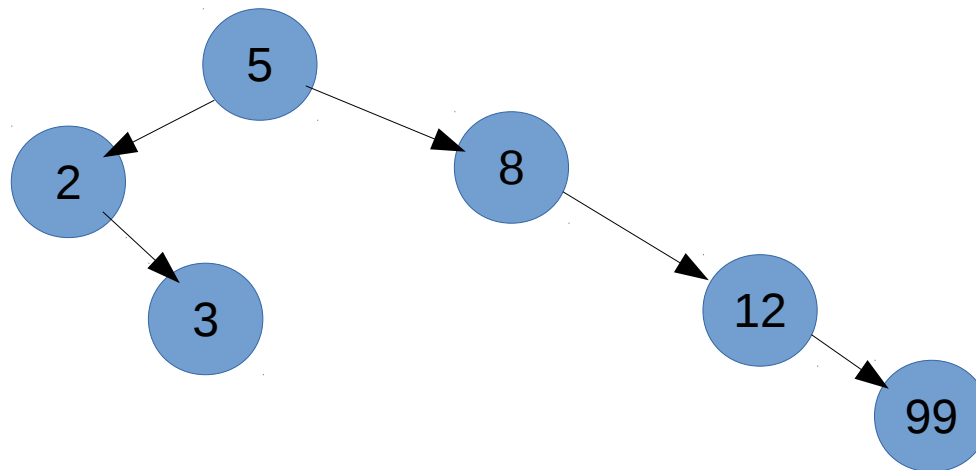
Бинарное дерево поиска T – это ориентированное корневое дерево со степенью ветвления не более 2, в вершинах которого хранятся сравнимые ($<$) элементы, такое что для каждой вершины v ,

- кроме корня, существует родитель **par(v)**: вершина, из которой ведёт дуга в v
- не являющейся листом, существует левый ребёнок **left(v)**: вершина, в которую ведёт первая (левая) дуга из v , причём $*left(v) < *v$
 - $*v$ – это элемент, хранящийся в вершине v
- кроме тех, для которых не существует левый ребёнок, может существовать правый ребёнок **right(v)**: вершина, в которую ведёт вторая (правая) дуга из v , причём $*right(v) > *v$

Для краткости “вершина не существует” отождествляем с “вершина **== 0**”

Гарантии: вычисление родителя и каждого из детей имеет константную сложность

Бинарное дерево поиска T – это (указатель на) его корень **T.root()**



Бинарное дерево поиска

Алгоритм поиска: $T.find(e)$

- $return T.find(e, T.root());$

Алгоритм поиска в поддереве: $T.find(e, v)$

- $if(v == 0) return 0;$
- $else if(e < *v) return T.find(e, left(v));$
- $else if(*v < e) return T.find(e, right(v));$
- $else return v;$

Сложность поиска относительно числа n вершин в дереве:

- в худшем случае: $O(n)$
- амортизированная: тоже $O(n)$

И чем это лучше использования обычного списка?

Сложность поиска относительно глубины d дерева:

- в худшем случае: $O(d)$

В лучшем случае $d = O(\log n)$, но для этого нужно, чтобы при добавлении элементов глубина сохранялась достаточно малой

Бинарное дерево поиска

Алгоритм поиска следующего элемента: $\text{next}(v)$ – возвращает вершину, содержащую следующий по порядку элемент относительно v

- $\text{if}(\text{right}(v) \neq 0)$ return $\text{minimum}(v)$;
- else return $\text{next_parent}(v)$;

Алгоритм поиска вершины с минимальным элементом в поддереве: $\text{minimum}(v)$

- $\text{if}(\text{left}(v) \neq 0)$ return $\text{minimum}(\text{left}(v))$;
- else return v ;

Алгоритм поиска следующего элемента среди родителей: $\text{next_parent}(v)$

- $\text{if}(\text{par}(v) == 0)$ return 0 ;
- else $\text{if}(v == \text{left}(\text{par}(v)))$ return $\text{par}(v)$;
- else return $\text{next_parent}(\text{par}(v))$;

Сложность поиска следующего элемента относительно глубины d дерева:

- в худшем случае: $O(d)$

Бинарное дерево поиска

Алгоритм вставки: `T.add(e)`

- `if(T.root() == 0) T = Node(e);`
 - `Node(e)` – новая вершина, хранящая `e`
- `if(T.root() != 0) add(e, T.root());`

Алгоритм обхода со вставкой: `add(e, v)`

- `if(e < *v):`
 - `if(left(v) == 0) left(v) = Node(e);`
 - `if(left(v) != 0) add(e, left(v));`
- `else if(*v < e):`
 - `if(right(v) == 0) right(v) = Node(e);`
 - `if(right(v) != 0) add(e, right(v));`

Сложность вставки относительно глубины d дерева:

- в худшем случае: $O(d)$

Но что-то не сходится: с таким алгоритмом вставки в худшем случае глубина d равна числу вершин n , а нам хочется иметь равенство $d = O(\log n)$

Общий подход для достижения такого равенства:

- хранить в вершине дополнительную информацию (высота поддерева, цвет, ...)
- в конец процедуры `add(e, v)` добавить **балансировку дерева**:
 - **`if(bad(v)) rebalance(v);`**
 - определив нужным образом `bad` и `rebalance`, можно получить **АВЛ-деревья**, **красно-чёрные деревья**, ...

Красно-чёрное дерево

Красно-чёрное дерево (КЧД) – это бинарное дерево поиска со следующими свойствами:

- каждая вершина окрашена либо в красный, либо в чёрный цвет
- корень дерева окрашен в чёрный цвет
- если $\text{left}(v) == 0$ или $\text{right}(v) == 0$, то соответствующий (*отсутствующий*) ребёнок полагается раскрашенным в чёрный цвет
- оба ребёнка красной вершины раскрашены в чёрный цвет
- для каждой вершины v верно следующее: все пути от v до достижимых листьев содержат одинаковое число чёрных вершин

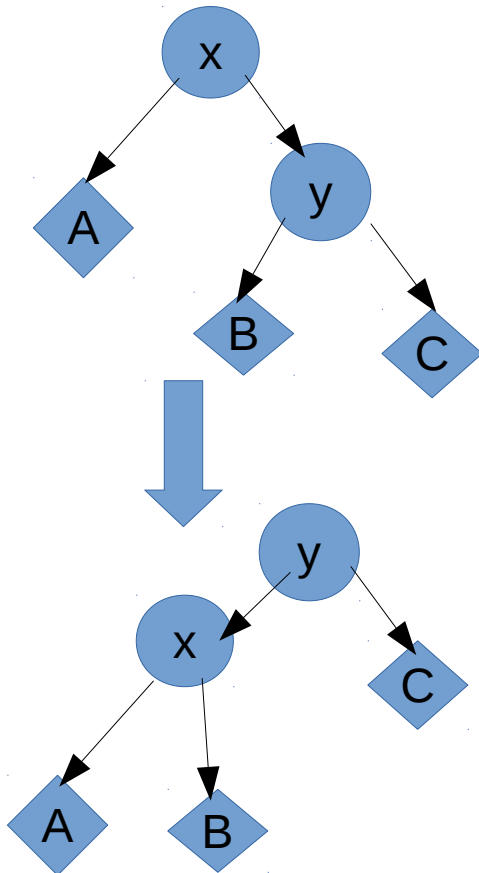
Утверждение: глубина d и число вершин n любого КЧД соотносятся так:
 $d = O(\log n)$

Единственная нетривиальная (и отсутствующая в рассказе про бинарное дерево поиска) часть работы с КЧД – это **балансировка**

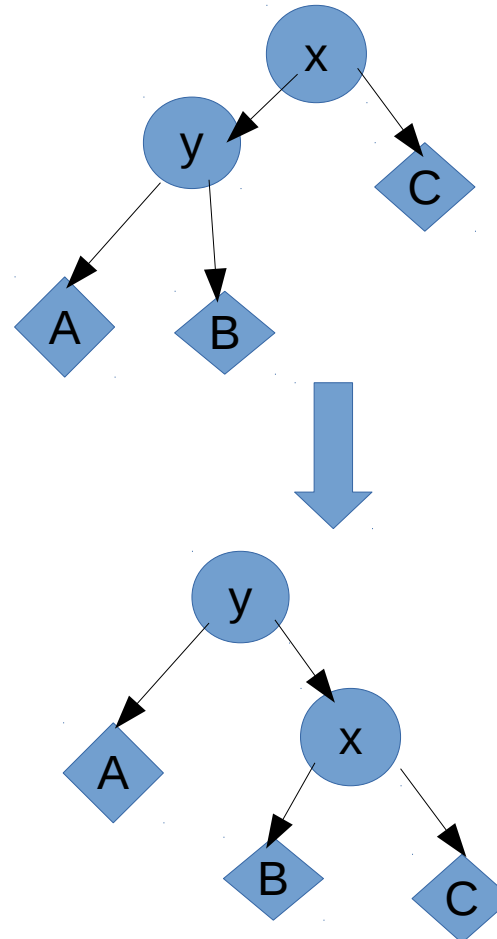
Красно-чёрное дерево

Основа балансировки КЧД – это два вида **вращений**:

Поворот x влево



Поворот x вправо



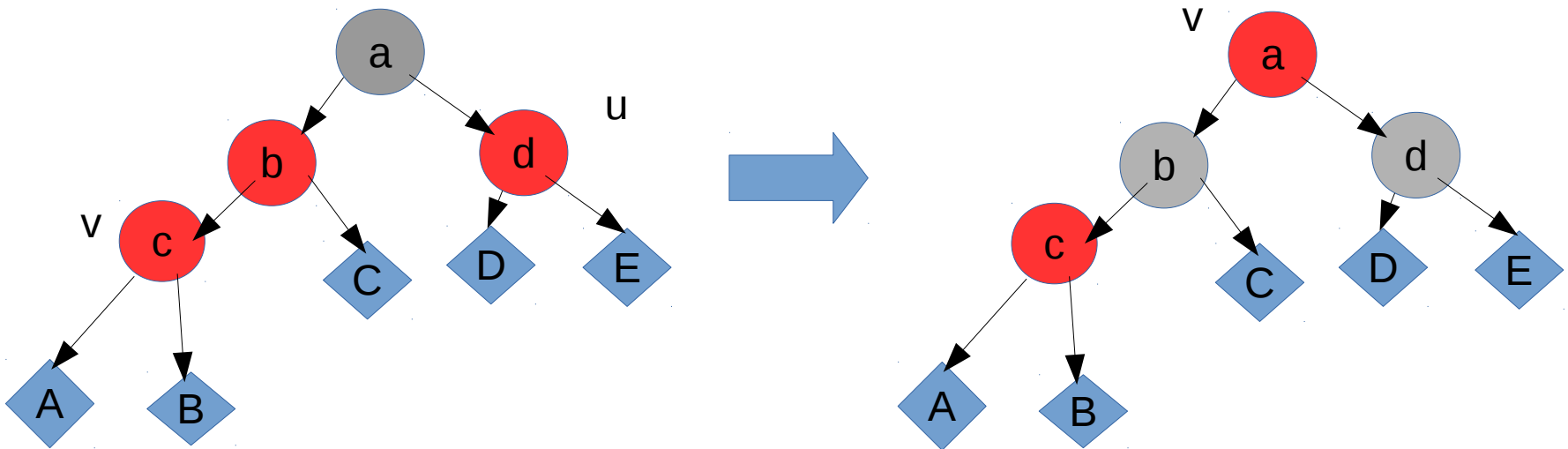
Красно-чёрное дерево

Балансировка КЧД

Новодобавленная вершина раскрашивается в красный цвет и объявляется текущей

Пока родитель текущей вершины v является красным, делается следующее:

- Если правый дядя u вершины v – красный, то
 - u и родитель v перекрашиваются в чёрный цвет
 - дед v перекрашивается в красный цвет
 - дед v объявляется текущей вершиной



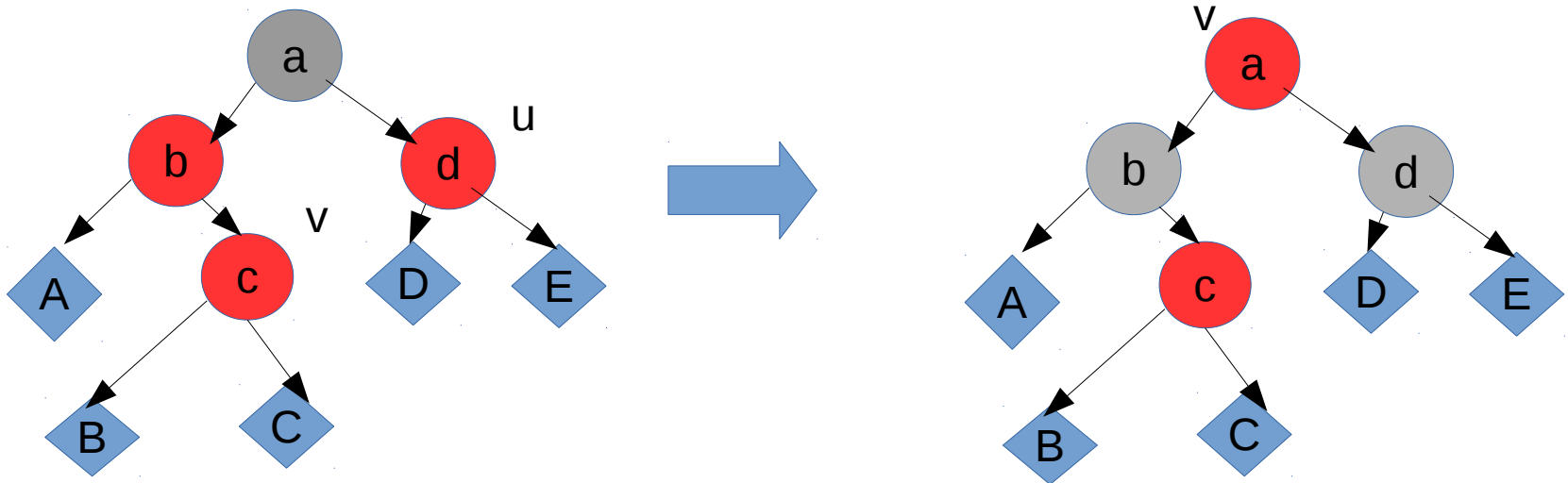
Красно-чёрное дерево

Балансировка КЧД

Новодобавленная вершина раскрашивается в красный цвет и объявляется текущей

Пока родитель текущей вершины v является красным, делается следующее:

- Если правый дядя u вершины v – красный, то
 - u и родитель v перекрашиваются в чёрный цвет
 - дед v перекрашивается в красный цвет
 - дед v объявляется текущей вершиной



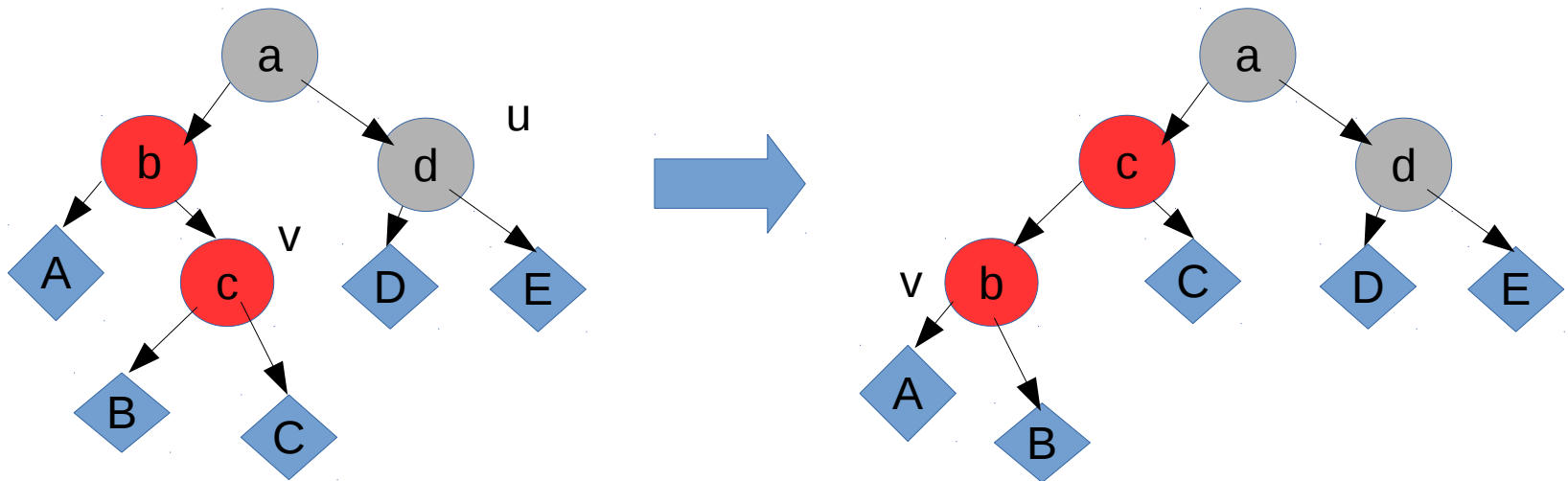
Красно-чёрное дерево

Балансировка КЧД

Новодобавленная вершина раскрашивается в красный цвет и объявляется текущей

Пока родитель текущей вершины v является красным, делается следующее:

- Если правый дядя u вершины v – серый, и вершина v – правый ребёнок, то
 - родитель v вращается влево
 - бывший родитель, а ныне ребёнок v объявляется текущей вершиной



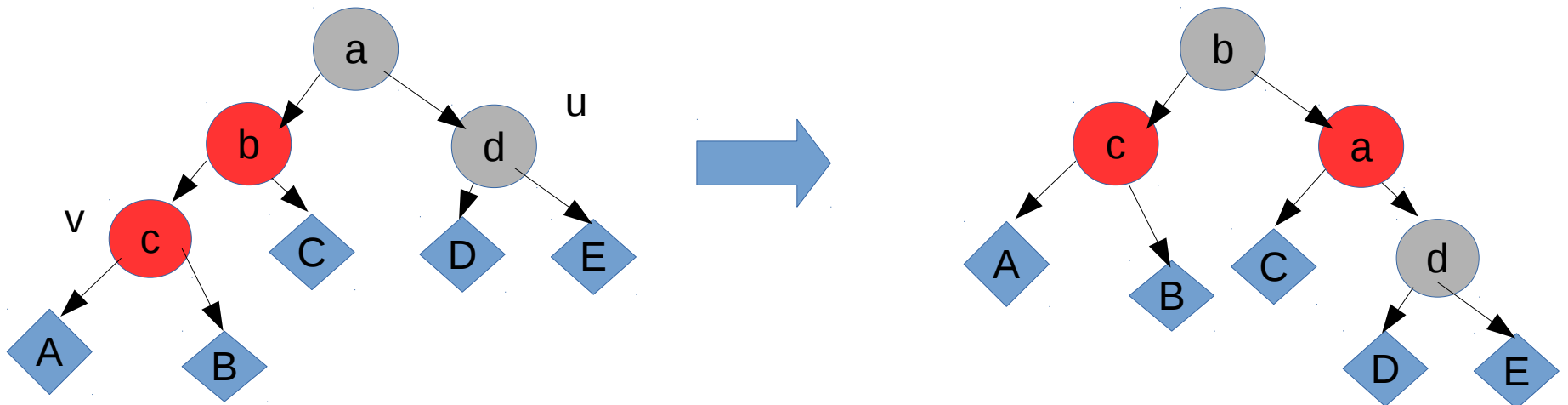
Красно-чёрное дерево

Балансировка КЧД

Новодобавленная вершина раскрашивается в красный цвет и объявляется текущей

Пока родитель текущей вершины v является красным, делается следующее:

- Если правый дядя u вершины v – серый, и вершина v – левый ребёнок, то
 - родитель v перекрашивается в чёрный цвет
 - дед v перекрашивается в красный цвет
 - дед v вращается вправо
 - черед вращения завершается



Красно-чёрное дерево

Балансировка КЧД

Новодобавленная вершина раскрашивается в красный цвет и объявляется текущей

Пока родитель текущей вершины v является красным, делается следующее:

- Если у вершины v есть левый дядя, то вращения происходят симметрично

Если по завершении всех вращений корень оказался красным, то он перекрашивается в чёрный цвет

Балансировка завершается

А правда ли это работает?

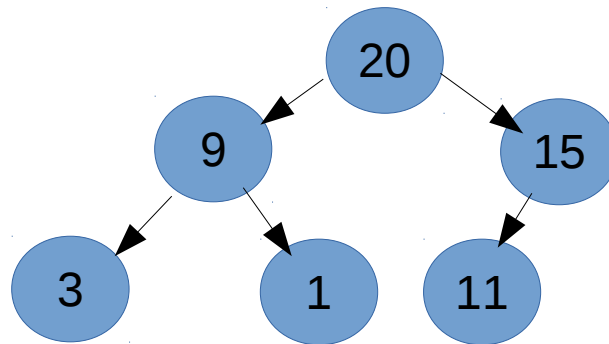
А если работает, то сколько раз вращаются вершины?
(то есть какова сложность балансировки?)

Пирамида

(Max-)пирамида отличается от бинарного дерева поиска следующим:

- свойства $*left(v) < *v$ и $*v < *right(v)$ заменяются на $*left(v) \leq *v$ и $*right(v) \leq *v$
- длины путей от корня до любых двух листов различаются не более чем на 1
- длина пути от корня до более левого листа не меньше длины пути до более правого листа

Иными словами, пирамида – это почти совершенно сбалансированное бинарное дерево убывающих путей, последний ярус которого заполняется слева направо



Пирамида применяется в тех задачах, в которых требуются только

- добавление элемента в совокупность
- поиск и удаление максимального элемента совокупности

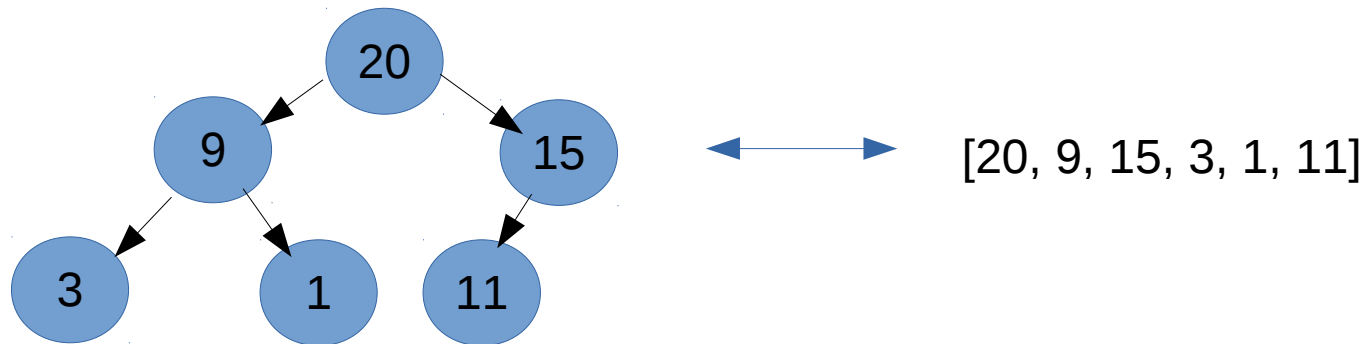
Примеры таких задач:

- **управление приоритетами** (храняемая совокупность = мультимножество приоритетов)
- **сортировка**

Пирамида

Пирамида H – это **линеаризуемый объект**: её можно представить вектором V размера, равного числу вершин H , такого что

- Вершины v в H взаимно-однозначно соответствуют индексам $i(v)$ в V
- $i(H.root()) == 0$
- $i(left(v)) == v[2 * i(v) + 1]$
- $i(right(v)) == v[2 * i(v) + 2]$
- $i(par(v)) == (i(v) - 1)/2$



Такое представление пирамиды позволяет эффективно реализовать содержательно описанный ранее интерфейс и даже нечто большее:

- **V.add(e)** – добавление элемента в мультимножество пирамиды
- **V.erase()** – удаление одного из максимальных элементов из пирамиды
- **V.max()** – вычисление максимального элемента пирамиды
- **V.heapify()** – переупорядочивание элементов вектора V в пирамиду

Пирамида

Алгоритм вычисления максимального элемента: $V.max()$

- `return V[0];`

Сложность: $O(1)$ (относительно числа N элементов кучи)

Алгоритм добавления элемента: $V.add(e)$, где $V: (P, L, N)$

- `V.push_back(e);` – добавить e **в следующий лист**
- `V.lift(N-1);`

Алгоритм восстановления пирамиды после добавления листа: $V.lift(i)$

- `while(i > 0 && V[i] > V[(i-1)/2]):`
 - `swap(V[i], V[(i-1)/2]);`
 - `i = (i-1)/2;`

Сложность восстановления пирамиды: $O(\log N)$

Сложность добавления элемента:

- в худшем случае: $O(N)$
- амортизированная: $O(\log N)$

Пирамида

Алгоритм удаления максимального элемента: `V.erase()`, где `V: (P, L, N)`

- `V[0] = V[N-1];`
- `V.pop_back();`
- `V.fix(0);`

Алгоритм восстановления подпирамиды с “плохим” корнем: `V.fix(i)`

- `largest = i;`
- `if(V[2*i+1] > V[i]) largest = 2*i+1;`
- `if(V[2*i+2] > V[largest]) largest = 2*i+2;`
- `if(largest != i):`
 - `swap(V[i], V[largest]);`
 - `V.fix(largest);`

Сложность восстановления подпирамиды: $O(\log N)$

Сложность удаления элемента: $O(\log N)$

Пирамида

Алгоритм построения пирамиды по произвольному вектору: $V.hearify()$, где $V: (P, L, N)$

- $for(i : \{N/2 - 1, \dots, 0\})$:
 - $V.fix(i)$;

Эта процедура

- обходит ярусы дерева от предпоследнего (вершины перед листьями) до первого (корня)
- внутри яруса обходит вершины справа налево, игнорируя листья
- восстанавливает поддерево, “вырастающее” из обозреваемой вершины, до пирамиды, индуктивно используя тот факт, все поддерева являются пирамидами

Сложность построения пирамиды: $O(N)$

А почему не $O(N * \log N)$?

Пирамидальная сортировка

Вход: произвольный вектор V сравнимых ($<$) элементов, $V: (P, L, N)$

Выход: вектор, содержащий исходное мультимножество элементов, совпадающее с мультимножеством V , упорядоченное по неубыванию и располагающееся в той же области памяти, что и данные исходного вектора

Алгоритм пирамидальной сортировки: **V.heapsort()**

- $V.hearify()$; – построить пирамиду, сложность: $O(N)$
- $\text{for}(i : \{N-1, \dots, 1\})$: – $O(N)$ итераций сортировки
 - $\text{swap}(V[0], V[i])$;
 - $(P, L, i).fix(0)$; – сложность каждой итерации сортировки – $O(\log n)$

Сложность алгоритма пирамидальной сортировки: $O(N * \log N)$

А это много или мало?

Другие достоинства алгоритма: размер дополнительной памяти – $O(1)$

Недостатки алгоритма:

Пирамидальная сортировка

Пример: [9 1 11 3 20 15].heapsort()

Создание пирамиды:

[9 1 11 3 20 15] fix: 11

[9 1 15 3 20 11] fix: 1

[9 20 15 3 1 11] fix: 9

[20 9 15 3 1 11]

Это пирамида

Сортировка пирамиды:

[20 9 15 3 1 11] swap: 20<->11

[11 9 15 3 1 20] fix: 11

[15 9 11 3 1 20] swap: 15<->1

[1 9 11 3 15 20] fix: 1

[11 9 1 3 15 20] swap: 11<->3

[3 9 1 11 15 20] fix: 3

[9 3 1 11 15 20] swap: 9<->1

[1 3 9 11 15 20] fix: 1

[3 1 9 11 15 20] swap: 3<->1

[1 3 9 11 15 20] Конец